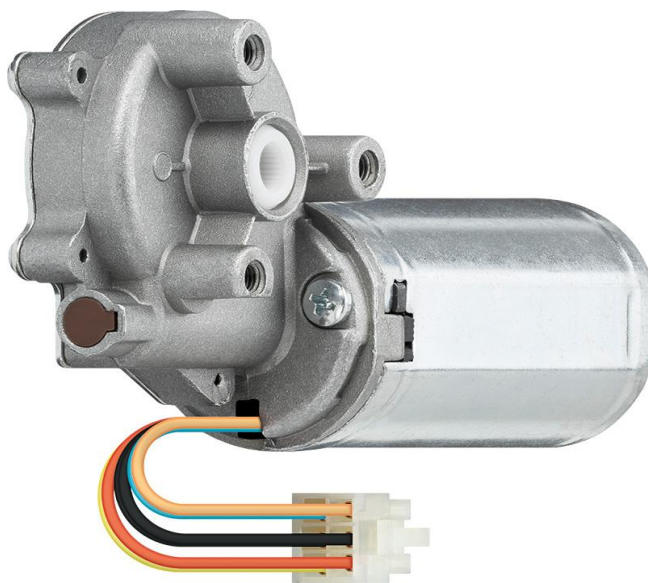


## DC Motoren



- Gleichstrommotor mit Schneckengetriebe
- Spindel oder Wellenmontage mittels Kerbverzahnung
- 2 Kanal Hall Sensor zur Positionserfassung
- Motoranschluss durch Molex Stecker



## Typenschlüssel

MOT - DC - 42 - J - H - D

### Spezifikationen (Leerlaufdrehzahl [1/min])

B	60
J	100
D	125
L	135
F	230
N	350
H	400
P	500

### Optionen

H	Hall
---	------

### Motoranschluss

J	Kunststoff Stecker
---	--------------------

### Außendurchmesser

42	42 mm
----	-------

### Motortyp

DC	DC-Motor
----	----------

### Produkttyp

MOT	Motor
-----	-------

## Technische Daten

		MOT-DC-42-J-H-B	MOT-DC-42-J-H-D	MOT-DC-42-J-H-F	MOT-DC-42-J-H-H	MOT-DC-42-J-H-J	MOT-DC-42-J-H-L	MOT-DC-42-J-H-N	MOT-DC-42-J-H-P
<b>Motor</b>									
Nennspannung	[VDC]	24	24	24	24	24	24	24	24
Nennmoment	[Nm]	2,00	1,75	1,25	0,75	3,00	2,50	1,6	1,4
Nennzahl	[1/min]	50	100	200	350	80,0	110	280	400
Nennstrom	[A]	1,5	2,8	1,9	1,9	4,0	4,0	5,0	4,0
Leerlaufzahl	[1/min]	60	125	230	400	100,0	135,0	350,0	500,0
Leerlaufstrom	[A]	0,45	1,35	0,45	0,70	1,3	1,6	1,3	2,5
Anlaufmoment	[Nm]	10,0	8,0	7,5	5,0	18	13	7	9
Anlaufstrom	[A]	5,0	10,0	9,0	10,0	16	16	18	36
Wellenbelastung, axial	[N]	0	0	0	0	0	0	0	0
Wellenbelastung, radial	[N]	0	0	0	0	0	0	0	0
Getriebeuntersetzung		62:1	62:1	59:3	56:4	62:1	62:1	59:3	59:3

## Hall Sensor

Betriebsspannung	[VDC]	5-24V +/-25%							
Strom per Kanal max.	[A]	0,1							
Impulse/Umdrehung (Motorwelle)		5							
Impulse/Umdrehung (Abtriebswelle)		310	310	98	70	310	310	98	98
Nullimpuls/Index		nein							

## Gewicht

Produktgewicht	[kg]	0,7
----------------	------	-----

## Betriebsdaten

Umgebungstemperatur	[°C]	-10 ... +50
Temperaturanstieg max. zulässig	[°C]	70
Luftfeuchtigkeit (nicht kondensierend)	[%]	85
Schutzart		IP20
Betriebsart		S2 (Kurzzeitbetrieb)

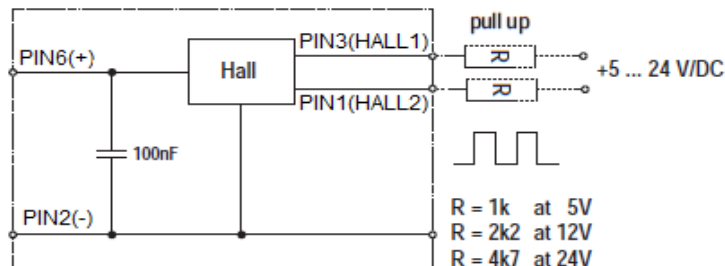
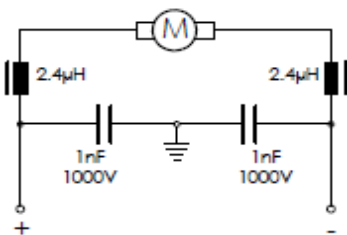
## Steckerbelegung

Molex Serie Mini-Fit				Mini-Fit, 4.2mm, 6pol., 2row, stra.	
Signal	PIN	Farbe	Litzenquerschnitt	PIN	
Hall Kanal 2	1	gelb	0,128mm <sup>2</sup> (26 AWG)	1	
Hall Minus	2	schwarz	0,128mm <sup>2</sup> (26 AWG)	2	
Hall Kanal 1	3	blau	0,128mm <sup>2</sup> (26 AWG)	3	
Motor +	4	rot	0,128mm <sup>2</sup> (26 AWG)	4	
Motor -	5	schwarz	0,128mm <sup>2</sup> (26 AWG)	5	
Hall Plus (5-24VDC)	6	orange	0,128mm <sup>2</sup> (26 AWG)	6	



## Entstörung

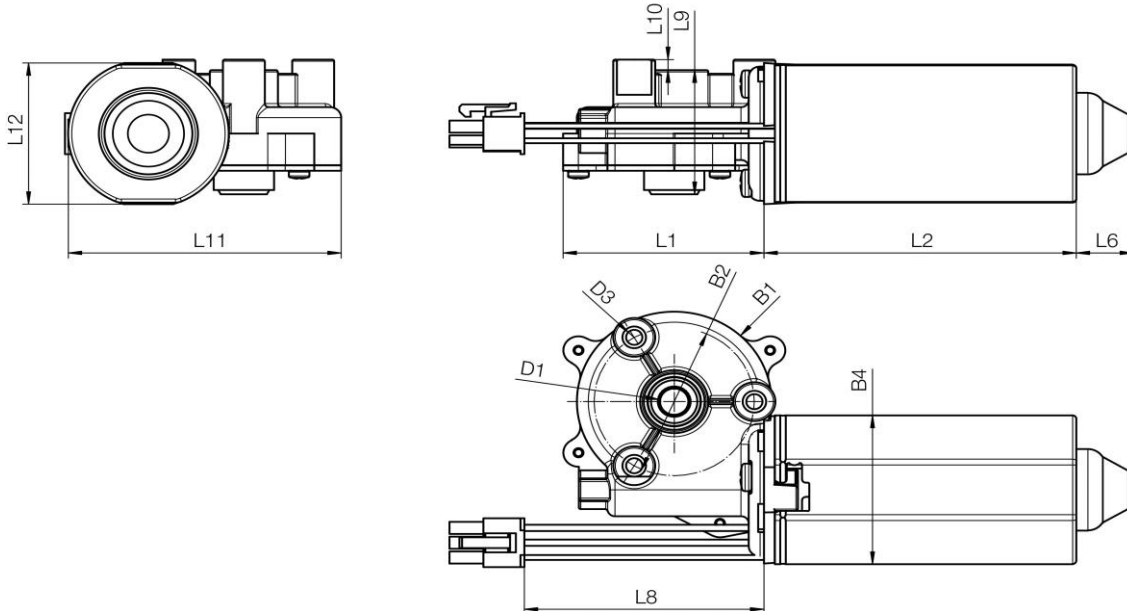
### Hall Sensoren im Motor



Drehmoment-, Strom- & Drehzahlangaben sind bei kaltem Motor gültig. Die Toleranz dieser Werte beträgt ±10%.

## Technische Daten

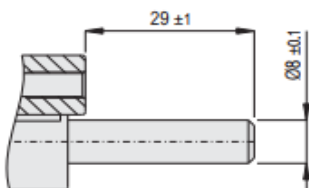
### Maße



Typ	B1 [mm]	B2 [mm]	B4 [mm]	D1 [mm]	D3 [mm]		
MOT-DC-42-J-H-... (gilt für alle Motoren)	51,0	42 (3x120°)	42	7x8 DIN5481	M5		
	L1 [mm] ±1	L2 [mm] ±2	L8 [mm] ±10	L9 [mm] ±1	L11 [mm] ±1,5	L12 [mm] ±1	
	54,0	78	15	75	35	3	72

### Welle

Bestellnummer	Beschreibung	Benötigte Anzahl je Motor
NOR-22300	Einsteckwelle (DIN 5481 7x8)	1
NOR-22301	Einsteckwelle (DIN 5481 7x8) (D-Cut)	1
NOR-20507	Sicherungsring	2



### Leitungen

#### Leitung Ø: 7,5 mm / Biegeradius bewegt < 10m Verfahrweg: min. 7,5 x d

Bestellnummer	Mantel	Typ	Leitungslänge [m]	Stecker
DLE904121463-3 (MAT904101539-3 alt) (ungeschirmt)	PVC	CF130	3	gerade
DLE904121463-5 (MAT904101539-5 alt) (ungeschirmt)	PVC	CF130	5	gerade
DLE904121463-10 (MAT904101539-10 alt) (ungeschirmt)	PVC	CF130	10	gerade

#### Leitung Ø: 9,5 mm / Biegeradius bewegt < 10m Verfahrweg: min. 10 x d

Bestellnummer	Mantel	Typ	Leitungslänge [m]	Stecker
DLE904121462-3 (MAT904106262-3 alt) (geschirmt)	PVC	CF211	3	gerade
DLE904121462-5 (MAT904106262-5 alt) (geschirmt)	PVC	CF212	5	gerade
DLE904121462-10 (MAT904106262-10 alt) (geschirmt)	PVC	CF213	10	gerade

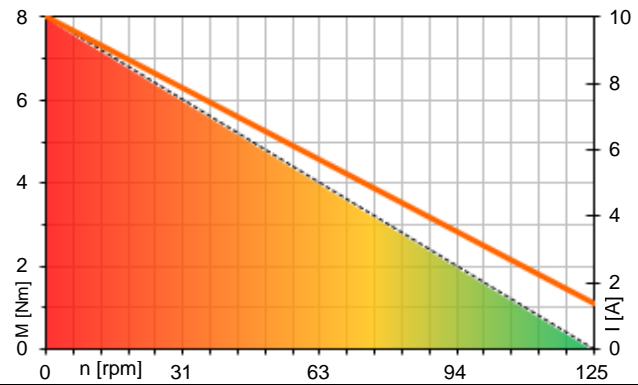
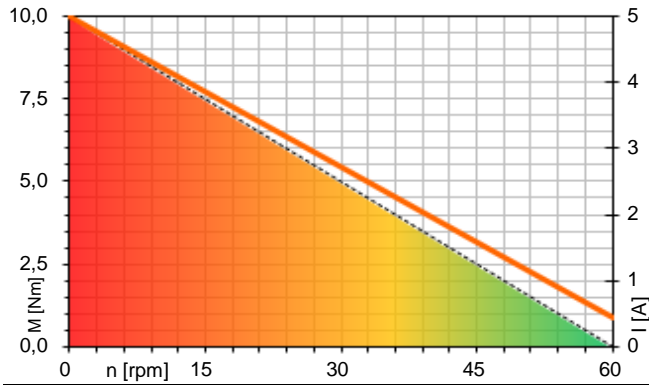
# DC-Motoren mit Schneckenradgetriebe



## Kennlinien (24VDC)

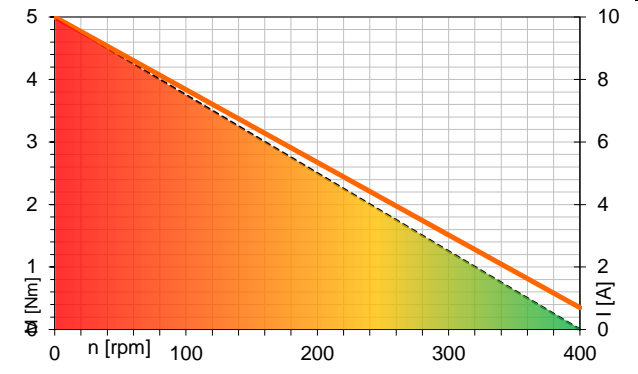
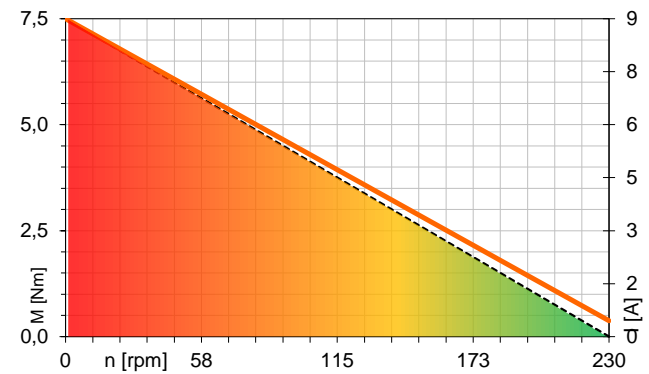
MOT-DC-42-J-H-B

MOT-DC-42-J-H-D



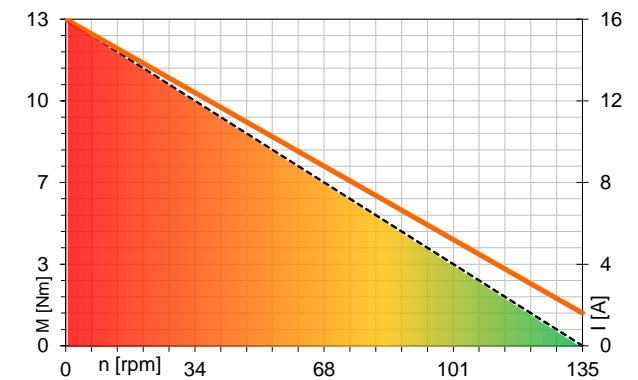
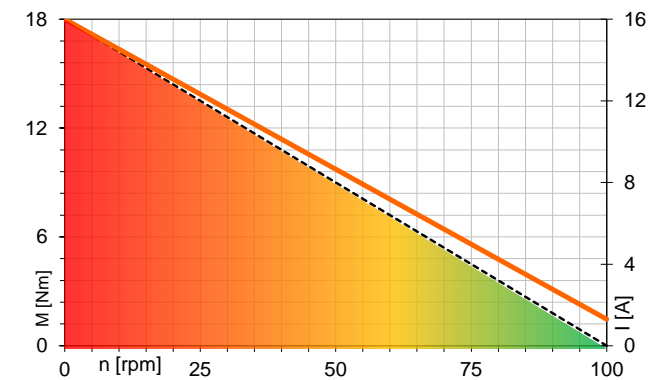
MOT-DC-42-J-H-F

MOT-DC-42-J-H-H



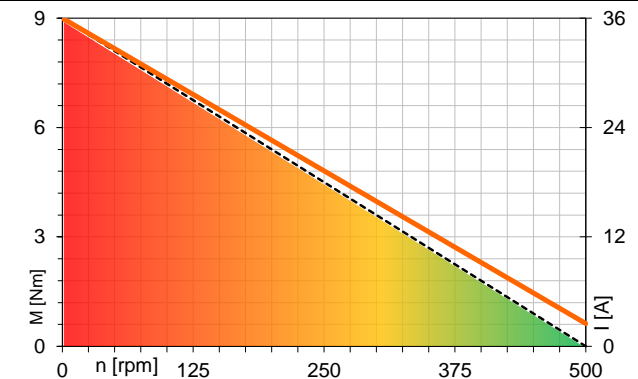
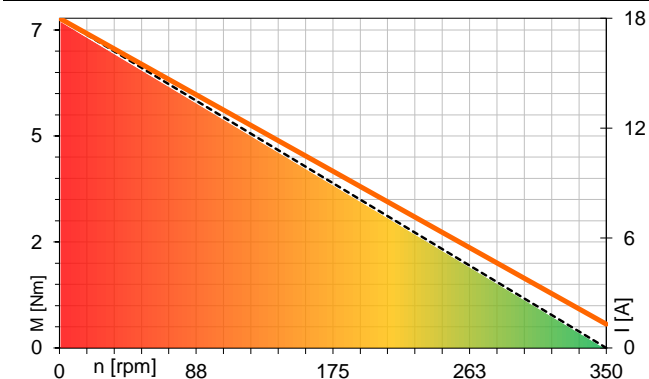
MOT-DC-42-J-H-J

MOT-DC-42-J-H-L



MOT-DC-42-J-H-N

MOT-DC-42-J-H-P



--- Drehmoment    — Motorstrom    (rot > Überlastbetrieb / gelb > Aussetzbetrieb / grün > Nennbetrieb S2)